

7. ОБРАТНА ПРОСТРАНСТВЕНА РЕШЕТКА. РАЗЛАГАНЕ НА ФУНКЦИЯ С ПЕРИОДИЧНОСТТА НА ПРОСТРАНСТВЕНА РЕШЕТКА В РЕД НА ФУРИЕ.

1. Въведение

Удобно е въвеждането на понятието обратна пространствена решетка при изучаването на геометричните свойства на пространствените решетки в рентгеноструктурния анализ и в квантовата теория на твърдото тяло. Това понятие възниква от често срещаната във физиката на кристалите задача за разлагане на функция, притежаваща периодичността на кристалната решетка в ред на Фурие. Тримерни периодични функции са плътността на електронния облак в дадена точка на пространството, заета от решетката; електростатичния потенциал, наречен още вътрешно кристално поле и др.

2. Разлагане на функция с периодичността на пространствена решетка в ред на Фурие

Физически еквивалентни (с еднакви физични свойства) са точки от кристала с радиус-вектори \vec{r} и $\hat{t}\vec{r}$.

За периодичната функция е изпълнено условието:

$$A(\vec{r}) = A(\hat{t}\vec{r}) = A(\vec{r} + \vec{a}_u), \quad (1)$$

\hat{t} - оператор на трансляция.

Разглеждаме координатна система с координати ξ_i ($\xi_i \equiv q_i$), чиито единични вектори съвпадат по посока с основните вектори на КР \vec{a}_i . Разлагаме в троен ред на Фурие периодичната функция $A(\vec{r})$ по променливите ξ_i с периоди \vec{a}_i .

$$A(\vec{r}) = \sum_{k_1=-\infty}^{+\infty} \sum_{k_2=-\infty}^{+\infty} \sum_{k_3=-\infty}^{+\infty} A_{k_1 k_2 k_3} e^{2\pi i \left(\frac{k_1 \xi_1}{a_1} + \frac{k_2 \xi_2}{a_2} + \frac{k_3 \xi_3}{a_3} \right)}, \quad (2)$$

k_1, k_2, k_3 - три произволни цели числа: 0, <0, >0; $A_{k_1 k_2 k_3}$ - коефициент на разлагането.

Преход от неортогоналните координати ξ_i към ортогоналните координати x :

$$\xi_i = a_{ij} x_j \quad (3)$$

a_{ij} - коефициенти, зависещи от ъглите между осите на двете координатни системи (КС).

В ортогонална КС:

$$A(\vec{r}) = \sum_{b_1} \sum_{b_2} \sum_{b_3} A_{b_1 b_2 b_3} e^{2\pi i (b_1 x_1 + b_2 x_2 + b_3 x_3)} \quad (4)$$

b_1, b_2, b_3 - коефициенти зависещи от k_i, a_i и a_{ij} . Могат да се определят от (3).

Всяка тройка b_1, b_2, b_3 може да се разгледа като компоненти на един вектор \vec{b}_v в избраната правоъгълна КС.

$$\vec{b}_v = v_1 \vec{b}_1 + v_2 \vec{b}_2 + v_3 \vec{b}_3 \quad (5)$$

Редът на Фурие за $A(\vec{r})$ във векторен вид в правоъгълната КС е:

$$A(\vec{r}) = \sum_{\vec{b}_v} A_{\vec{b}_v} e^{2\pi i(\vec{b}_v \cdot \vec{r})} \quad (6)$$

Възможните стойности за \vec{b}_v се получават от условието за периодичност (1).

$$A(\vec{r} + \vec{a}_u) = \sum_{\vec{b}_v} A_{\vec{b}_v} e^{2\pi i(\vec{b}_v \cdot \vec{r})} e^{2\pi i(\vec{b}_v \cdot \vec{a}_u)} = A(\vec{r}) = \sum_{\vec{b}_v} A_{\vec{b}_v} e^{2\pi i(\vec{b}_v \cdot \vec{r})} \quad (7)$$

(7) се изпълнява при условие

$$e^{2\pi i(\vec{b}_v \cdot \vec{a}_u)} = 1 \quad (8)$$

$$e^{i\varphi} = \cos \varphi + i \sin \varphi \text{ - формула на Ойлер}$$

Това е възможно при:

$$\vec{b}_v \cdot \vec{a}_u = u_1 \vec{b}_v \cdot \vec{a}_1 + u_2 \vec{b}_v \cdot \vec{a}_2 + u_3 \vec{b}_v \cdot \vec{a}_3 = \text{цяло число} \quad (9)$$

т.е. ако всички скаларни произведения в дясната страна са произволни цели числа (0, <0, >0)

$$\vec{b}_v \cdot \vec{a}_1 = v_1, \quad \vec{b}_v \cdot \vec{a}_2 = v_2, \quad \vec{b}_v \cdot \vec{a}_3 = v_3 \quad (10)$$

Всеки вектор се определя еднозначно от своите три компоненти \Rightarrow трите независими уравнения (10) са достатъчни за определяне на вектор \vec{b}_v .

Да представим \vec{b}_v чрез \vec{a}_i във вида:

$$\vec{b}_v = \alpha(\vec{a}_1 \times \vec{a}_2) + \beta(\vec{a}_2 \times \vec{a}_3) + \gamma(\vec{a}_3 \times \vec{a}_1) \quad (11)$$

Заместваме (11) в (10).

$$\begin{aligned} \beta \vec{a}_1(\vec{a}_2 \times \vec{a}_3) = v_1 & \quad \beta = \frac{v_1}{\vec{a}_1(\vec{a}_2 \times \vec{a}_3)} = \frac{v_1}{\Omega_0} \\ \gamma \vec{a}_2(\vec{a}_3 \times \vec{a}_1) = v_2 & \quad \Rightarrow \quad \gamma = \frac{v_2}{\vec{a}_2(\vec{a}_3 \times \vec{a}_1)} = \frac{v_2}{\Omega_0} \\ \alpha \vec{a}_3(\vec{a}_1 \times \vec{a}_2) = v_3 & \quad \alpha = \frac{v_3}{\vec{a}_3(\vec{a}_1 \times \vec{a}_2)} = \frac{v_3}{\Omega_0} \end{aligned} \quad (12)$$

Ако $\Omega_0 = [\vec{a}_1, \vec{a}_2, \vec{a}_3]$ е елементарният обем на правата КР и заместим (12) в (11).

$$\vec{b}_v = \frac{v_3(\vec{a}_1 \times \vec{a}_2)}{\Omega_0} + \frac{v_1(\vec{a}_2 \times \vec{a}_3)}{\Omega_0} + \frac{v_2(\vec{a}_3 \times \vec{a}_1)}{\Omega_0} \quad (13)$$

Сравняваме (5) и (13) и получаваме:

$$\vec{b}_1 = \frac{\vec{a}_2 \times \vec{a}_3}{\Omega_0}; \quad \vec{b}_2 = \frac{\vec{a}_3 \times \vec{a}_1}{\Omega_0}; \quad \vec{b}_3 = \frac{\vec{a}_1 \times \vec{a}_2}{\Omega_0} \quad (14)$$

Векторите \vec{b}_i от (14) се наричат **основни вектори на обратната решетка**, паралелепипедът, образуван от тях – **елементарна клетка на обратната решетка**, а векторът (5) – **транслационен вектор на обратната решетка**.

От (14) следват две свойства на основните вектори \vec{b}_i :

$$1) \vec{a}_i \cdot \vec{b}_k = \delta_{ik} = \begin{cases} 0, & i \neq k \\ 1, & i = k \end{cases}$$

$$2) \vec{b}_1 \perp \vec{a}_2 \text{ и } \vec{a}_3, \vec{b}_2 \perp \vec{a}_1 \text{ и } \vec{a}_3, \vec{b}_3 \perp \vec{a}_1 \text{ и } \vec{a}_2.$$

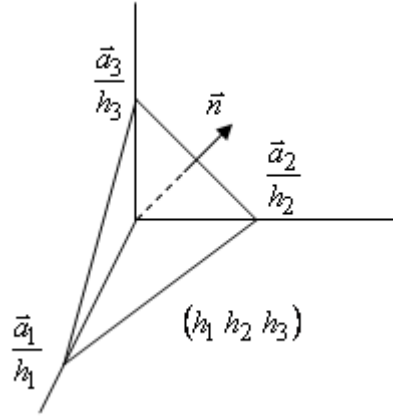
$$\Omega_0 \cdot \Omega_0^* = 1, \quad (16)$$

Ω_0^* - обем на обратната КР (следва от определението(14)).

3. Свойства на обратната пространствена решетка

Съдържат се в две теореми:

T1: Транслационният вектор на обратната решетка $\vec{b}_v = v_1 \vec{b}_1 + v_2 \vec{b}_2 + v_3 \vec{b}_3$ е перпендикулярен на фамилията възлови равнини на правата решетка, чиито Милерови индекси h_1, h_2, h_3 се отнасят както целите числа v_1, v_2, v_3 , т.е. $h_1 : h_2 : h_3 = v_1 : v_2 : v_3$.



Краищата на векторите: $\frac{\vec{a}_i}{h_i}$ лежат в равнината $(h_1 h_2 h_3) \Rightarrow$ в тази равнина лежат и векторите:

$$\left(\frac{\vec{a}_1}{h_1} - \frac{\vec{a}_2}{h_2} \right), \left(\frac{\vec{a}_2}{h_2} - \frac{\vec{a}_3}{h_3} \right), \left(\frac{\vec{a}_3}{h_3} - \frac{\vec{a}_1}{h_1} \right)$$

Скаларното произведение на $\vec{b}_{h_1 h_2 h_3}$ с всеки от тези вектори е нула:

$$\begin{aligned} \vec{b}_{h_1 h_2 h_3} \cdot \left(\frac{\vec{a}_2}{h_2} - \frac{\vec{a}_3}{h_3} \right) &= (h_1 \vec{b}_1 + h_2 \vec{b}_2 + h_3 \vec{b}_3) \cdot \left(\frac{\vec{a}_2}{h_2} - \frac{\vec{a}_3}{h_3} \right) = \\ &= \vec{b}_2 \cdot \vec{a}_2 - \vec{b}_3 \cdot \vec{a}_3 = \frac{(\vec{a}_3 \times \vec{a}_1) \cdot \vec{a}_2}{\Omega_0} - \frac{(\vec{a}_1 \times \vec{a}_2) \cdot \vec{a}_3}{\Omega_0} = 0 \end{aligned} \quad , \quad \vec{a}_i \cdot \vec{b}_k = \delta_{ik}$$

\Rightarrow векторът $\vec{b}_{h_1 h_2 h_3} \perp$ на равнината $(h_1 h_2 h_3)$, но $\vec{b}_{h_1 h_2 h_3} \parallel \vec{b}_v$, т.к. $h_1 : h_2 : h_3 = v_1 : v_2 : v_3$.

T2: Разстоянието между две съседни равнини от дадена фамилия възлови равнини $(h_1 h_2 h_3)$ в правата КР е

$$d_{h_1 h_2 h_3} = \frac{1}{b_{h_1 h_2 h_3}}$$

d_h = проекцията на който и да е отрез от оста (в случая X_1) върху нормалата на равнината $(h_1 h_2 h_3) - \vec{n}$.

$$\vec{n} = \frac{\vec{b}_h}{b_h};$$

$$d_h = \left(\frac{\vec{a}_1}{h_1} \cdot \vec{n} \right) = \frac{1}{h_1 b_h} \vec{a}_1 \cdot (h_1 \vec{b}_1 + h_2 \vec{b}_2 + h_3 \vec{b}_3) = \frac{\vec{a}_1 \cdot \vec{b}_1}{b_h} = \frac{1}{b_h}$$

Теоремите дават връзката между възлите на обратната решетка и възловите равнини на правата решетка и обратно.

- На всяка фамилия възлови равнини $(h_1 h_2 h_3)$ в правата решетка отговаря вектор \vec{b}_h в обратната решетка, перпендикулярен на фамилията възлови равнини.

- Неговата големина b_h определя периода на идентичност (разстоянието между два съседни възела) по направление на вектора \vec{b}_h в пространството на обратната КР.

- Означението на равнина в КР чрез съответния вектор на обратната решетка е еквивалентно на използването на индексите на Мюлер в класическата кристалография.

Най-характерни (добри за изследване) в КР са равнини, които най-плътно са заети с възли на КР (частици). Тъй като плътността на възлите в КР е постоянна в пространството, то тези характерни равнини са отдалечени на най-голямо разстояние една от друга, т.е. отговарят на най-малък вектор на обратната КР или на малки индекси на Мюлер.

4. Зони на Брилуен

Елементарната клетка на обратната КР може да се представи чрез паралелепипед с ръбове $\vec{b}_1, \vec{b}_2, \vec{b}_3$ или чрез съответната елементарна клетка на Вигнер-Зайц за обратната КР, която се нарича първа зона на Брилуен (елементарна клетка на Вигнер-Зайц на обратната КР).

5. Построяване на обратна кристална решетка

а) свежда се сложната права ЕК до примитивна ЕК: (\vec{a}_i) ;

б) използва се дефиницията за определяне на \vec{b}_v .

- Обратната КР на обемноцентрираната кубична КР е стенноцентрираната кубична КР и обратно (СЦ)КР \rightarrow (ОЦ)КР.

- Обратната на кубичната (Р) КР е също (Р) КР.

- Обратната на тригоналната (Р) КР е също тригонална (Р) КР.